|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  | **Giriş Parametreleri** | | **Çıkış Parametresi** |
| **Kurallar** | **Mesafe** | **Hız** | **Fren Basıncı** |
| kural1 | çok yakın | çok yavaş | çok yüksek |
| kural2 | yakın | çok yavaş | çok düşük |
| kural3 | çok yakın | yavaş | çok yüksek |
| kural4 | yakın | yavaş | düşük |
| kural5 | uzak | yavaş | çok düşük |
| kural6 | çok yakın | hızlı | çok yüksek |
| kural7 | yakın | hızlı | düşük |
| kural8 | uzak | hızlı | çok düşük |
| kural9 | çok yakın | çok hızlı | çok yüksek |
| kural10 | yakın | çok hızlı | yüksek |
| kural11 | uzak | çok hızlı | düşük |
| kural12 | çok uzak | çok hızlı | çok düşük |

**Giriş Parametrelerinin Aralıkları**

mesafe['çok yakın'] = [0, 0, 10]

mesafe['yakın'] = [5, 15, 25]

mesafe['uzak'] = [20, 30, 40]

mesafe['çok uzak'] = [35, 50, 50]

hiz['çok yavaş'] = [0, 0, 20, 30]

hiz['yavaş'] = [20, 30, 45, 55]

hiz['hızlı'] = [45, 55, 70, 80]

hiz['çok hızlı'] = [70, 80, 100,100]

fren\_basinci['çok düşük'] = [0, 20, 40]

fren\_basinci['düşük'] = [20, 40, 60]

fren\_basinci['yüksek'] = [40, 60, 80]

fren\_basinci['çok yüksek'] = [60, 100, 100]